



UNIVERSIDADE DA CORUÑA

---

# Algoritmos:

## Algoritmos sobre secuencias y conjuntos de datos

---

**Alberto Valderruten**

**LFCIA - Departamento de Computación**

**Facultad de Informática**

**Universidad de A Coruña, España**

[www.lfcia.org/alg](http://www.lfcia.org/alg)

[www.fi.udc.es](http://www.fi.udc.es)

# Contenido

- Algoritmos de búsqueda
  
- **Algoritmos de ordenación**
  - Inserción
  - Shell
  - Montículos (*heapsort*)
  - Fusión (*mergesort*)
  - Ordenación Rápida (*quicksort*)
  
- Algoritmos aleatorios

# Ordenación por Inserción (1)

```
procedimiento Ordenación por Inserción (var T[1..n])
  para i:=2 hasta n hacer
    x:=T[i];
    j:=i-1;
    mientras j>0 y T[j]>x hacer
      T[j+1]:=T[j];
      j:=j-1
    fin mientras;
    T[j+1]:=x
  fin para
fin procedimiento
```

$\left\{ \begin{array}{l} \text{peor caso: max } i \text{ comparaciones para cada } i \\ \Rightarrow \sum_{i=2}^n i = \Theta(n^2) \\ \text{mejor caso: min 1 comparación para cada } i \text{ (entrada ordenada)} \\ \Rightarrow \Theta(n) \\ \text{¿caso medio?} \end{array} \right.$

→ cota inferior ( $\Omega$ ) para algoritmos de ordenación *que intercambian elementos adyacentes* (inserción, selección, burbuja...)

## Ordenación por Inserción (2)

**Observación:** ¿Inserción intercambia elementos adyacentes?

→ *abstracción*

Sea  $T[1..n]$  la entrada del algoritmo:

**Definición:** *inversión*  $\equiv$  cualquier  $(i, j) : i < j \wedge T[i] > T[j]$

Ejemplo: 

3	1	4	1	5	9	2	6	5	3
---	---	---	---	---	---	---	---	---	---

→  $(3, 1), (3, 1), (3, 2), \dots, (5, 3)$

Sea  $I$  el número de inversiones: “*medida del desorden*” (en el ejemplo,  $I = 15$ )

*Intercambiar 2 elementos adyacentes elimina una inversión*

En el ejemplo,  $I = 15 \Rightarrow 15$  intercambios para ordenar  
hasta  $I = 0 \equiv$  vector ordenado

$\Rightarrow$ 

$\text{Inserción} = O(I + n)$
-------------------------------

## Ordenación por Inserción (3)

Inserción =  $O(I + n)$

$\Rightarrow \begin{cases} O(n) & \text{si } I = 0 \text{ (mejor caso)} \vee I = O(n) \text{ (nuevo resultado)} \\ O(n^2) & \text{si } I = O(n^2) \text{ (peor caso)} \end{cases}$

Caso medio  $\Rightarrow$  ¿ $I_{medio}$  en una entrada?

Hipótesis:  $\begin{cases} \text{sin duplicados} \\ \text{permutaciones equiprobables} \end{cases} \Rightarrow$  ¿ $I_{medio}$  en una permutación?

**Teorema:**  $I_{medio} = n(n - 1)/4$

Demostración: sean  $T[1..n]$  el vector,  $T_i[1..n]$  el vector *inverso*:

cualquier  $(x, y)$  es inversión en  $T$  o en  $T_i$

Nº total de  $(x, y)$  con  $y > x$

$$= (n - 1) + (n - 2) + \dots + 1 = \sum_{i=1}^{n-1} i = n(n - 1)/2$$

equiprobabilidad  $\Rightarrow T_{medio}$  tiene la mitad de esas inversiones.

□

Aplicación: caso medio de Inserción

$$I = O(n^2) \Rightarrow \boxed{T(n) = O(n^2)}$$

## Ordenación por Inserción (4)

**Teorema:** cualquier algoritmo que ordene intercambiando elementos adyacentes requiere un tiempo  $\Omega(n^2)$  en el caso medio.

Demostración:

$$I_{medio} = n(n - 1)/4 = \Omega(n^2)$$

cada intercambio elimina sólo una inversión

$\Rightarrow \Omega(n^2)$  intercambios

□

¿Cómo conseguir un trabajo  $o(n^2) \equiv \neg\Omega(n^2) \equiv$  “bajar de  $n^2$ ”?

- *Intercambiar elementos alejados*  
 $\Rightarrow$  deshacer varias inversiones a la vez:

## Ordenación de Shell

# Ordenación de Shell (1)

- Primer algoritmo de ordenación que baja de  $O(n^2)$  para el peor caso
- Secuencia de *incrementos*  $\equiv$  distancias para intercambios naturales, ordenados descendentemente:  $h_t, \dots, h_k, h_{k-1}, \dots, h_1 = 1$
- $t$  iteraciones: en la iteración  $k$  utiliza el incremento  $h_k$   
Postcondición =  $\{\forall i, T[i] \leq T[i + h_k]\}$   
 $\equiv$  los elementos separados por  $h_k$  posiciones están ordenados  
 $\rightarrow$  vector  $h_k$ -ordenado  
Trabajo de la iteración  $k$ :  $h_k$  ordenaciones por Inserción
- **Propiedad:**  
*un vector  $h_k$ -ordenado que se  $h_{k-1}$ -ordena sigue estando  $h_k$ -ordenado*
- Problema: ¿secuencia óptima de incrementos?  
**incrementos de Shell:**  $h_t = \lfloor n/2 \rfloor, h_k = \lfloor h_{k+1}/2 \rfloor$

## Ordenación de Shell (2)

### Ordenación de Shell con incrementos de Shell:

```
procedimiento Ordenación de Shell (var T[1..n])
  incremento := n;
  repetir
    incremento := incremento div 2;
  para i := incremento+1 hasta n hacer
    tmp := T[i];
    j := i;
    seguir := cierto;
    mientras j-incremento > 0 y seguir hacer
      si tmp < T[j-incremento] entonces
        T[j] := T[j-incremento];
        j := j-incremento
      sino seguir := falso ;
    T[j] := tmp
  hasta incremento = 1
fin procedimiento
```



# Ordenación de Shell (3)

- Otros incrementos también funcionan
- **Ejemplo:**  $n = 13 \rightarrow 5, 3, 1$  en vez de Shell (6, 3, 1)

ini	81	94	11	96	12	35	17	95	28	58	41	75	15
5-ord	35	17	11	28	12	41	75	15	96	58	81	94	95
3-ord	28	12	11	35	15	41	58	17	94	75	81	96	95
1-ord	11	12	15	17	28	35	41	58	75	81	94	95	96

- **Teorema:** el peor caso de *Shell con incrementos de Shell* es  $\Theta(n^2)$

Demostración:

(1) ¿ $\Omega(n^2)$ ?

$n$  potencia de 2  $\Rightarrow$  incrementos pares excepto el último (= 1)

Peor situación:

los mayores ocupan las posiciones pares y los menores las impares

Ejemplo (el más favorable dentro de esta situación):

1	9	2	10	3	11	4	12	5	13	6	14	7	15	8	16
---	---	---	----	---	----	---	----	---	----	---	----	---	----	---	----

Es el más favorable: 8, 4 y 2-ordenado, todo el trabajo en 1-ordenar



## Ordenación de Shell (4)

- Demostración (cont.):

El  $i$ -ésimo menor está en la posición  $2i - 1$ ,  $i \leq n/2$

(ej: 8 en posición 15)

→ moverlo  $i - 1$  veces (ej: 8 → 7 desplazamientos)

⇒ colocar menores:  $\sum_{i=1}^{n/2} i - 1 = \Omega(n^2)$

(2) ¿ $O(n^2)$ ?

Trabajo realizado en iteración  $k$  con el incremento  $h_k$ :

$h_k$  ordenaciones por Inserción sobre  $n/h_k$  elementos cada una  
 $= h_k O((n/h_k)^2) = O(h_k (n/h_k)^2) = O(n^2/h_k)$

En el conjunto de iteraciones del algoritmo:

$$T(n) = O\left(\sum_{i=1}^t n^2/h_i\right) = O\left(n^2 \sum_{i=1}^t 1/h_i\right) = O(n^2)$$

□

- **Observación 1:**  $\neq O(n^3)$  ( $\leftarrow$  3 bucles anidados)

- **Observación 2:** No baja de  $O(n^2)$  para el peor caso...

→ *otros incrementos*

## Ordenación de Shell (5)

- Otros incrementos:

incrementos	peor caso	caso medio
<i>Hibbard</i> : 1, 3, 7..., $2^k - 1$	$\Theta(n^{3/2})$ (teo)	$O(n^{5/4})$ (sim)
<i>Sedgewick</i> : 1, 5, 19, 41, 109...	$O(n^{4/3})$ (sim)	$O(n^{7/6})$ (sim, varias sec.)

**Tabla:** Complejidad temporal de la ordenación de Shell con distintos incrementos.

- **Observación:** código sencillo y resultados muy buenos en la práctica

# Ordenación por montículos (1)

- **Algoritmo de ordenación por montículos (*heapsort*):**

```
procedimiento Ordenación por montículos ( var T[1..n])
  Crear montículo (T, M);
  para i := 1 hasta n hacer
    T[n-i+1] := Obtener mayor valor (M);
    Eliminar mayor valor(M)
  fin para
fin procedimiento
```

- **Procedimiento para crear un montículo a partir de un vector:**

```
procedimiento Crear montículo (V[1..n], var M)
{ V[1..n]: entrada: vector con cuyos datos se construirá el montículo
  M: entrada/salida: montículo a crear }
  Copiar V[1..n] en M[1..n];
  para i := n div 2 hasta 1 paso -1 hacer
    hundir(M,i)
  fin para
fin procedimiento
```

## Ordenación por montículos (2)

- ¿Cómo mejorar la complejidad espacial (y algo  $T(n)$ )?  
→ *utilizar la misma estructura*

**Ejemplo:**

entrada	4	3	7	9	6	5	8
Crear Mont.	9	6	8	3	4	5	7
Eliminar(9)	8	6	7	3	4	5	<b>9</b>
Eliminar(8)	7	6	5	3	4	<b>8</b>	9
Eliminar(7)	6	4	5	3	<b>7</b>	8	9
Eliminar(6)	5	4	3	<b>6</b>	7	8	9
Eliminar(5)	4	3	<b>5</b>	6	7	8	9
Eliminar(4)	3	<b>4</b>	5	6	7	8	9
Eliminar(3)	<b>3</b>	4	5	6	7	8	9

- **Teorema:** La ordenación por montículos es  $O(n \log n)$

Demostración:

Crear Montículo es  $O(n)$ , y  $n$  Eliminar es  $O(n \log n)$

□

- **Observación:** Incluso en el peor caso es  $O(n \log n)$ ,  
pero en la práctica es más lento que Shell con incrementos de Sedgewick.

# Ordenación por fusión (1)

- O bien, *por intercalación*, o *mergesort*.
- Utiliza un algoritmo de **Fusión** de un vector cuyas *mitades* están ordenadas para obtener un vector ordenado:

```
procedimiento Fusión ( var T[Izda..Dcha], Centro:Izda..Dcha )
{fusiona los subvectores ordenados T[Izda..Centro] y T[Centro+1..Dcha] en T[Izda..Dcha],}
{utilizando un vector auxiliar Aux[Izda..Dcha]}
  i := Izda ; j := Centro+1 ; k := Izda ;
  {i, j y k recorren T[Izda..Centro], T[Centro+1..Dcha] y Aux[Izda..Dcha] respectivamente}
  mientras i <= Centro y j <= Dcha hacer
    si T[i] <= T[j] entonces Aux[k] := T[i] ; i := i+1
    sino Aux[k] := T[j] ; j := j+1 ;
    k := k+1 ;
  {copia los elementos restantes del subvector que no se ha terminado de recorrer}
  mientras i <= Centro hacer
    Aux[k] := T[i] ; i := i+1 ; k := k+1 ;
  mientras j <= Dcha hacer
    Aux[k] := T[j] ; j := j+1 ; k := k+1 ;
  para k := Izda hasta Dcha hacer
    T[k] := Aux[k]
fin procedimiento
```

- El procedimiento Fusión es lineal (n comparaciones).

## Ordenación por fusión (2)

- Ordenación: algoritmo Divide y Vencerás
  - Divide el problema en 2 *mitades*, que se resuelven recursivamente.
  - Fusiona las mitades ordenadas en un vector ordenado.
  - Mejora: Ordenación por Inserción para vectores pequeños ( $n < \text{umbral}$ ).

```
procedimiento Ordenación por Fusión Recursivo ( var T[Izda..Dcha] )
  si Izda+UMBRAL < Dcha entonces
    Centro := ( Izda+Dcha ) div 2 ;
    Ordenación por Fusión Recursivo ( T[Izda..Centro] ) ;
    Ordenación por Fusión Recursivo ( T[Centro+1..Dcha] ) ;
    Fusión ( T[Izda..Dcha], Centro )
  fin procedimiento
```

```
procedimiento Ordenación por Fusión ( var T[1..n] )
  Ordenación por Fusión Recursivo ( T[1..n] );
  Ordenación por Inserción ( T[1..n] )
fin procedimiento
```

## Ordenación por fusión (3)

- **Análisis** de la versión puramente recursiva  $\equiv$  UMBRAL = 0:

$$T(n) = T(\lfloor n/2 \rfloor) + T(\lceil n/2 \rceil) + O(n) \text{ (Fusión)}$$

$$\text{Hip: } n \text{ potencia de } 2 \Rightarrow \begin{cases} T(1) = O(1) & = 1 \\ T(n) = 2T(n/2) + O(n) & = 2T(n/2) + n, n > 1 \end{cases}$$

Teorema Divide y Vencerás:  $l = 2, b = 2, c = 1, k = 1, n_0 = 1$

$$\text{caso } l = b^k \Rightarrow \boxed{T(n) = \Theta(n \log n)}$$

- Podría mejorarse la complejidad espacial ( $= 2n$ : vector auxiliar)  
→ El algoritmo adecuado es *quicksort*.
- **Observación:** importancia de balancear los subcasos en Divide y Vencerás:  
Si las llamadas recursivas fueran con subvectores de tamaños  $n - 1$  y  $1$ :  
 $\Rightarrow T(n) = T(n - 1) + T(1) + n = O(n^2)$   
... pero ya no sería ordenación por fusión.



# Ordenación rápida (1)

- O bien *quicksort* [Hoare], paradigma de Divide y Vencerás.
- Con respecto a fusión: más trabajo para construir las subinstancias (pivote...), pero trabajo nulo para combinar las soluciones.
- **Selección del pivote** en  $T[i..j]$ :
  - Objetivo: obtener una partición lo más balanceada posible  
⇒ ¿**Mediana**? Inviabile.
  - Usar el **primer valor** del vector ( $T[i]$ ): Bien si la entrada es aleatoria.  
Pero la elección es muy desafortunada con entradas ordenadas o parcialmente ordenadas (caso bastante frecuente)  
→  $O(n^2)$  para no hacer nada...
  - Usar un valor elegido al azar (**pivote aleatorio**):  
Es más seguro, evita el peor caso detectado antes, pero depende del generador de números aleatorios (compromiso eficiencia/coste)
  - Usar la **mediana de 3 valores**:  $T[i], T[j], T[(i + j)div2]$

## Ordenación rápida (2)

- **Selección del pivote** (cont.): Mediana de  $T[i], T[j], T[(i + j)div2]$

procedimiento Mediana 3 ( var T[i..j] )

centro := ( i+j ) div 2 ;

si T[i] > T[centro] entonces intercambiar ( T[i], T[centro] ) ;

si T[i] > T[j] entonces intercambiar ( T[i], T[j] ) ;

si T[centro] > T[j] entonces intercambiar ( T[centro], T[j] ) ;

intercambiar ( T[centro], T[j-1] )

fin procedimiento

- **Estrategia de partición:** → Hipótesis: sin duplicados

entrada	8	1	4	9	6	3	5	2	7	0
Mediana 3	0	1	4	9	<b>7</b>	3	5	2	6	8
iteración 1	0	1	4	<b>2</b>	7	3	5	<b>9</b>	6	8
iteración 2	0	1	4	2	<b>5</b>	3	<b>7</b>	9	6	8
iteración 3	0	1	4	2	5	<b>7</b>	<b>3</b>	9	6	8
corrección	0	1	4	2	5	<b>3</b>	<b>7</b>	9	6	8
final	0	1	4	2	5	3	6	9	<b>7</b>	8

# Ordenación rápida (3)

## ■ Algoritmo de ordenación rápida:

```
procedimiento Qsort ( var T[i..j] )
  si i+UMBRALE <= j entonces
    Mediana 3 ( T[i..j] ) ;
    pivote := T[j-1] ; k := i ; m := j-1 ;      {sólo con Mediana 3}
    repetir
      repetir k := k+1 hasta T[k] >= pivote ;
      repetir m := m-1 hasta T[m] <= pivote ;
      intercambiar ( T[k], T[m] )
    hasta m <= k ;
    intercambiar ( T[k], T[m] ) ;      {deshace el último intercambio}
    intercambiar ( T[k], T[j-1] ) ;    {pivote en posición k}
    Qsort ( T[i..k-1] ) ;
    Qsort ( T[k+1..j] )
fin procedimiento
```

```
procedimiento Quicksort ( var T[1..n] )
  Qsort ( T[1..n] ) ;
  Ordenación por Inserción ( T[1..n] )
fin procedimiento
```



# Ordenación rápida (4)

- **Observaciones** sobre intercambiar:
  - Mejor deshacer un intercambio que incluir un test en el bucle.
  - Evitar llamadas a funciones.
- **Observación:** la estrategia de partición depende de la selección del pivote [Brassard & Bratley] → Mediana 3 no tiene sentido con  $UMBRAL < 3$  (de hecho, el algoritmo propuesto falla; ejercicio: corregirlo)
- **Considerar valores repetidos:**
  - ↔ ¿Parar o no parar cuando  $T[k] = pivote, T[m] = pivote$ ?
  - Uno de los índices para y el otro no:
    - ⇒ los valores idénticos al pivote van al mismo lado  $\equiv$  desbalanceo
    - Caso extremo (\*): todos los valores son idénticos  $\Rightarrow O(n^2)$ 
      - ⇒ *Hacer lo mismo*
  - Parar los 2: (\*) → muchos intercambios inútiles, pero los índices se cruzan en la mitad  $\equiv$  partición balanceada,  $O(n \log n)$
  - No parar ninguno: (\*) → evitar que sobrepasen  $[i..j]$ , pero sobretodo no se produce ningún intercambio  $\equiv$  desbalanceo,  $O(n^2)$

## Ordenación rápida (5)

### ■ Vectores pequeños:

Recursividad  $\leftrightarrow$  muchas llamadas (en las hojas) con vectores pequeños, que serán mejor tratados por Inserción si nos aseguramos que  $I$  es  $O(n)$ .

$\Rightarrow$  Utilizar un **umbral** para determinar los casos base.

Su valor óptimo se encuentra empíricamente entre  $n = 10$  y  $n = 15$ .

Otra mejora: hacer una única llamada a Inserción con todo el vector.

El  $I$  total es igual a la suma de los  $I$  locales.

### ■ Análisis: pivote aleatorio y sin umbral

$$\Rightarrow \begin{cases} T(0) = T(1) = 1 \\ T(n) = T(i) + T(n - i - 1) + cn, n > 1 \end{cases}$$

#### ● Peor caso: $p$ siempre es el menor o el mayor elemento

$$\Rightarrow T(n) = T(n - 1) + cn, n > 1$$

$$\Rightarrow T(n) = O(n^2)$$

#### ● Mejor caso: $p$ siempre coincide con la mediana

$$\Rightarrow T(n) = 2T(n/2) + cn, n > 1$$

$$\Rightarrow T(n) = O(n \log n)$$

# Ordenación rápida (6)

- **Análisis (Cont.):**

- **Caso medio:**

Sea  $i$ : tamaño de la parte izquierda;

Cada valor posible para  $i$  ( $0, 1, 2, \dots, n - 1$ ) es equiprobable ( $p = 1/n$ )

$$\Leftrightarrow T(i) = T(n - i - 1) = 1/n \sum_{j=0}^{n-1} T(j)$$

$$\Rightarrow T(n) = 2/n [\sum_{j=0}^{n-1} T(j)] + cn, n > 1$$

$$\Rightarrow T(n) = O(n \log n)$$

(cálculo similar al de la profundidad media de un ABB =  $O(\log n)$ )

- **Algoritmos aleatorios:**

El peor caso ya no es una entrada particular, sino que depende de la secuencia de números aleatorios obtenida durante la ejecución.

¿Mejor caso? ¿Caso medio?

→ Otros problemas: calidad de los números aleatorios...



UNIVERSIDADE DA CORUÑA

---

# Algoritmos:

## Algoritmos sobre secuencias y conjuntos de datos

---

**Alberto Valderruten**

LFCIA - Departamento de Computación

Facultad de Informática

Universidad de A Coruña, España

[www.lfcia.org/alg](http://www.lfcia.org/alg)

[www.fi.udc.es](http://www.fi.udc.es)