

## Resumen : Aplicaciones lineales y matrices

**Definición.** Sean  $V$  y  $W$  espacios vectoriales. Una aplicación  $f : V \rightarrow W$  se dice que es *una aplicación lineal* si verifica:

1.  $f(v + v') = f(v) + f(v')$
2.  $f(\alpha v) = \alpha f(v)$

para cualesquiera  $v, v' \in V$  y  $\alpha \in K$ .

**Proposición.** Sean  $f : V \rightarrow W$  y  $g : W \rightarrow U$  aplicaciones lineales.

La composición  $g \circ f : V \rightarrow U$  es también lineal.

**Proposición.** Si  $f : V \rightarrow W$  es una aplicación lineal, se verifica:

1. Si  $U$  es un subespacio de  $W$ , entonces  $f(U)$  es un subespacio de  $W$ . En particular,  $\text{Im } f$  es un subespacio de  $W$ . Además, si  $U = \langle u_1, \dots, u_s \rangle$ , entonces  $f(U) = \langle f(u_1), \dots, f(u_s) \rangle$ .

2. Si  $L$  es un subespacio de  $W$ , entonces  $f^{-1}(L)$  es un subespacio de  $V$ . En particular  $f^{-1}(\{0\})$  es un subespacio de  $V$  que se denotará por *Núcleo de  $f$*  ó  $\text{Ker } f$ .

**Ejercicio.** Sea la aplicación lineal  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  definida por:

$$f(x, y, z) = (x + y, x - z, x - z).$$

- a) Calcular el núcleo y la imagen.
- b) Calcular  $f^{-1} \langle (1, 1, 1), (0, 0, 1) \rangle$ .
- c) Calcular  $f^{-1}\{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 / x - y + z = 0\}$ .

*Prueba:*

$$\text{a) } \text{Ker } f = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 / x + y = 0, x - z = 0\} =$$

$$\{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 / x = -y = z\} = \{(x, -x, x) / x \in \mathbb{R}\} = \langle (1, -1, 1) \rangle.$$

$$\text{Im } f = \langle f(1, 0, 0), f(0, 1, 0), f(0, 0, 1) \rangle =$$

$$\langle (1, 1, 1), (1, 0, 0), (0, -1, -1) \rangle \stackrel{(1,1,1)=(1,0,0)-(0,-1,-1)}{=} \langle (1, 0, 0), (0, -1, -1) \rangle.$$

$$\text{b) } f^{-1} \langle (1, 1, 1), (0, 0, 1) \rangle =$$

$$\{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 / (x + y, x - z, x - z) \in \langle (1, 1, 1), (0, 0, 1) \rangle\} =$$

$$\{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 / \begin{vmatrix} 1 & 0 & x + y \\ 1 & 0 & x - z \\ 1 & 1 & x - z \end{vmatrix} = 0\} = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 / 2x + y - z = 0\}$$

$$\text{c) } f^{-1}\{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 / x - y + z = 0\} =$$

$$\{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 / x + y - (x - z) + x - z = 0\} =$$

$$\{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 / x + y = 0\} = \langle (1, -1, 0), (0, 0, 1) \rangle.$$

**Teorema.** Sean  $V$  y  $W$  espacios vectoriales,  $\mathcal{B} = \{v_1, \dots, v_n\}$  una base de  $V$  y  $w_1, \dots, w_n \in W$ .

Existe una única aplicación lineal  $f : V \longrightarrow W$  tal que  $f(v_i) = w_i$  para  $i = 1, \dots, n$ .

**Proposición.** Sea  $f : V \longrightarrow W$  una aplicación lineal entre espacios vectoriales de dimensión finita.

1.  $f$  es inyectiva si, y sólo si,  $\text{Ker } f = \{0\}$  si, y sólo si, cualquier subconjunto de  $V$  linealmente independiente tiene como imagen un subconjunto de  $W$  linealmente independiente.

2.  $f$  es sobre si, y sólo si, cualquier conjunto de generadores de  $V$  tiene como imagen un conjunto de generadores de  $W$ .

3.  $f$  es biyectiva si, y sólo si, la imagen de una base de  $V$  es una base de  $W$ .

**Corolario.** Si  $V$  y  $W$  son espacios vectoriales de dimensión finita, se tiene que:  $V$  y  $W$  son isomorfos si, y sólo si,  $\dim V = \dim W$ .

**Teorema de la dimensión.** Sea  $f : V \longrightarrow W$  una aplicación lineal y sea  $\dim V = n$ . Se verifica que:  $\dim \text{Ker } f + \dim \text{Im } f = \dim V$

**Corolario.** Si  $f : V \longrightarrow V$  es una aplicación lineal y  $\dim V = n$ , entonces:  $f$  es inyectiva  $\iff f$  es sobre  $\iff f$  es un isomorfismo.

## Matriz asociada a una aplicación lineal.

Sean  $V$  y  $W$  espacios vectoriales con bases  $\mathcal{B} = \{v_1, \dots, v_n\}$  y  $\mathcal{B}' = \{w_1, \dots, w_m\}$ , respectivamente.

**Definición.** Si  $f : V \longrightarrow W$  es una aplicación lineal definida por  $f(v_j) = \sum_{i=1}^m a_{ij} w_i$  para cada  $v_j$  con  $j = 1, \dots, n$ , se llama *matriz asociada a la aplicación lineal  $f$  respecto de las bases  $\mathcal{B}$  y  $\mathcal{B}'$*  a la matriz  $A = (a_{ij}) \in \mathcal{M}_{m \times n}(K)$  y se denota por  $(f)_{\mathcal{B}, \mathcal{B}'}$ .

Nótese que el orden de la matriz  $A$  es  $m \times n$  siendo  $m$  la dimensión de  $W$  y  $n$  la de  $V$  y que la matriz  $A$  tiene como columna  $j$ -ésima las coordenadas en la base  $\mathcal{B}'$  de la imagen del vector  $v_j$  de  $\mathcal{B}$ .

**Notación.** Si  $V$  es un espacio vectorial,  $\mathcal{B} = \{v_1, \dots, v_n\}$  es una base de  $V$  y  $(x_1, \dots, x_n)$  son las coordenadas de un vector  $v \in V$  en la base  $\mathcal{B}$ , es decir

$v = \sum_{j=1}^n x_j v_j$ , la matriz columna  $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$  la denotaremos por  $(v)_{\mathcal{B}}$ .

Utilizando notación matricial para la aplicación lineal anterior  $f$  se tiene que:

$$(f(v))_{\mathcal{B}'} = (f)_{\mathcal{B}, \mathcal{B}'} (v)_{\mathcal{B}}.$$

**Ejemplo.** Sea  $f : \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^4$  definida por  $f(x, y, z) = (x - y, y + z, z, x - z)$  y  $\mathcal{B} = \{(1, 1, 1), (1, 0, 1), (1, 1, 0)\}$  es una base de  $\mathbb{R}^3$  vamos a calcular la matriz asociada a  $f$  respecto de la base  $\mathcal{B}$  y de la canónica.

$$(f)_{\mathcal{B},\mathcal{C}} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Además si  $\mathcal{B}' = \{(0, 2, 1, 0), (1, 1, 1, 0), (0, 1, 0, 1), (0, 0, 0, 1)\}$ , se tiene que

$$(f)_{\mathcal{B},\mathcal{B}'} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Veamos a continuación la relación entre el producto de matrices y la composición de aplicaciones lineales.

**Proposición.** Sean  $V$ ,  $W$  y  $U$  espacios vectoriales con bases  $\mathcal{B} = \{v_1, \dots, v_n\}$ ,  $\mathcal{B}' = \{w_1, \dots, w_m\}$  y  $\mathcal{B}'' = \{u_1, \dots, u_s\}$ .

Si  $f : V \rightarrow W$  y  $g : W \rightarrow U$  son aplicaciones lineales, entonces

$$(g \circ f)_{\mathcal{B},\mathcal{B}''} = (g)_{\mathcal{B}',\mathcal{B}''} (f)_{\mathcal{B},\mathcal{B}'} \in \mathcal{M}_{s \times n}(K).$$

**Ejemplo.** Sea  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  y  $g : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$  las aplicaciones lineales definidas por  $f(x, y) = x + y$  y  $g(x) = (x, 3x)$ . La composición está definida por  $(g \circ f)(x, y) = (x + y, 3x + 3y)$ . Las matrices asociadas a estas aplicaciones en las bases canónicas son:

$$(f)_{\mathcal{C},\mathcal{C}} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \end{pmatrix}, (g)_{\mathcal{C},\mathcal{C}} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix} \text{ y } (g \circ f)_{\mathcal{C},\mathcal{C}} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 3 & 3 \end{pmatrix}$$

**Corolario.** Sean  $V$  y  $W$  espacios vectoriales con bases  $\mathcal{B} = \{v_1, \dots, v_n\}$  y  $\mathcal{B}' = \{w_1, \dots, w_n\}$  y  $f : V \rightarrow W$  una aplicación lineal. Se verifica:

$f$  es un isomorfismo  $\iff A = (f)_{\mathcal{B},\mathcal{B}'}$  es una matriz no singular

## Matriz de cambio de base

Hemos visto que un espacio vectorial puede tener más de una base y vamos a estudiar como varían las coordenadas de un vector al cambiar la base.

Consideraremos que  $V$  es un espacio vectorial de dimensión  $n$  y  $\mathcal{B}$  y  $\mathcal{B}'$  son bases de  $V$ .

**Definición.** Se llama *matriz de cambio de base de  $\mathcal{B}$  a  $\mathcal{B}'$*  a la matriz asociada a la identidad de  $V$  considerando en el dominio la base  $\mathcal{B}$  y en el codominio la base  $\mathcal{B}'$ , es decir la matriz  $(id_V)_{\mathcal{B},\mathcal{B}'}$ .

Nótese que si  $\mathcal{B} = \{v_1, \dots, v_n\}$ ,  $\mathcal{B}' = \{v'_1, \dots, v'_n\}$  y  $v_j = \sum_{i=1}^n a_{ij} v'_i$  entonces  $(id_V)_{\mathcal{B},\mathcal{B}'} = (a_{ij}) \in \mathcal{M}_n(K)$ . Además,  $(v)_{\mathcal{B}'} = (id_V)_{\mathcal{B},\mathcal{B}'}(v)_{\mathcal{B}}$ , es decir, al multiplicar la matriz del cambio de base por la matriz columna de las coordenadas

de un vector  $v$  en la base  $\mathcal{B}$  nos da la matriz columna de las coordenadas del vector  $v$  en la base  $\mathcal{B}'$ .

**Observaciones.**

1. La matriz de cambio de base de  $\mathcal{B}$  a  $\mathcal{B}'$  es no singular por estar asociada a un isomorfismo y su inversa es la matriz de cambio de base de  $\mathcal{B}'$  a  $\mathcal{B}$ .

2. Si  $A = (a_{ij}) \in \mathcal{M}_n(K)$  es una matriz no singular y  $\mathcal{B}' = \{v'_1, \dots, v'_n\}$  es una base de  $V$  y definimos  $v_j = \sum_{k=1}^n a_{kj} v'_k$  para  $j = 1, \dots, n$  entonces  $\mathcal{B} = \{v_1, \dots, v_n\}$  es otra base de  $V$  y la matriz del cambio de base de  $\mathcal{B}$  a  $\mathcal{B}'$  es  $A$ .

Nos planteamos ahora la siguiente pregunta. ¿Cómo cambia la matriz de una aplicación lineal al cambiar las bases en el dominio y en el rango?

**Proposición.** Sean  $V$  y  $W$  espacios vectoriales,  $\mathcal{B}_V = \{v_1, \dots, v_n\}$  y  $\mathcal{B}'_V = \{v'_1, \dots, v'_n\}$  bases de  $V$  y  $\mathcal{B}_W = \{w_1, \dots, w_m\}$  y  $\mathcal{B}'_W = \{w'_1, \dots, w'_m\}$  bases de  $W$ .

Si  $f : V \rightarrow W$  es una aplicación lineal se verifica que:

$$(f)_{\mathcal{B}_V, \mathcal{B}_W} = (id_W)_{\mathcal{B}'_W, \mathcal{B}_W} (f)_{\mathcal{B}'_V, \mathcal{B}'_W} (id_V)_{\mathcal{B}_V, \mathcal{B}'_V}$$

**Ejemplo.** Consideramos en  $\mathbb{R}^3$  las bases  $\mathcal{B} = \{(1, 1, 1), (1, 2, 0), (0, 0, 1)\}$ ,  $\mathcal{B}' = \{(1, 2, 1), (1, 0, 0), (1, 0, 1)\}$  y  $\mathcal{C}$  la canónica.

La matrices de cambio de base de  $\mathcal{B}$  a  $\mathcal{C}$  y de  $\mathcal{C}$  a  $\mathcal{B}'$  son:

$$(id_{\mathbb{R}^3})_{\mathcal{B}, \mathcal{C}} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} = A \quad \text{y} \quad (id_{\mathbb{R}^3})_{\mathcal{C}, \mathcal{B}'} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}^{-1} = (A')^{-1}$$

Además,  $(id_{\mathbb{R}^3})_{\mathcal{B}, \mathcal{B}'} = (id_{\mathbb{R}^3})_{\mathcal{C}, \mathcal{B}'} (id_{\mathbb{R}^3})_{\mathcal{B}, \mathcal{C}}$ .

Nótese que también se podría hallar directamente  $(id_{\mathbb{R}^3})_{\mathcal{B}, \mathcal{B}'}$  sin más que expresar los vectores de la base  $\mathcal{B}$  como combinación lineal de los de la base  $\mathcal{B}'$ .

**Definición.** Sean  $A, B \in \mathcal{M}_{m \times n}(K)$ . Se dice que  $A$  y  $B$  son *equivalentes* si existen matrices no singulares  $P \in \mathcal{M}_m(K)$  y  $Q \in \mathcal{M}_n(K)$  tales que  $A = PBQ$ .

Teniendo en cuenta que toda matriz no singular puede ser pensada como matriz de un cambio de base podemos afirmar que dos matrices son equivalentes si, y sólo si, son matrices asociadas a la misma aplicación lineal respecto de diferentes bases.

**Teorema.** Sean  $V$  y  $W$  espacio vectoriales de dimensión  $n$  y  $m$ ,  $\mathcal{B}$  y  $\mathcal{B}'$  bases de  $V$  y  $W$ , respectivamente.

Si  $f : V \rightarrow W$  es una aplicación lineal tal que  $A = (f)_{\mathcal{B}, \mathcal{B}'} \in \mathcal{M}_{m \times n}(K)$ , entonces  $r(A) = \dim(\text{Im } f)$ .

**Teorema.** Sean  $A, B \in \mathcal{M}_{m \times n}(K)$ .

Las matrices  $A$  y  $B$  son equivalentes si, y sólo si,  $r(A) = r(B)$ .